

Данная серия методичек по электроду посвящается лучшему семинаристу по электроду

Семинарист: А вы смотрели фильм «Аватар»? N оттуда знаете? Я так называю всех начальников, завкафедры... Потому что N по сюжету победил M, а на такое не каждый способен...

У нас движущиеся среды, а значит, пора вспомнить преобразования Лоренца.

Был у нас дивензор электромагнитного поля

$$F_{ik} = \begin{pmatrix} 0 & E_x & E_y & E_z \\ -E_x & 0 & -B_z & B_y \\ -E_y & B_z & 0 & -B_x \\ -E_z & -B_y & B_x & 0 \end{pmatrix}$$

К нему добавляется тензор намагниченности

$$M_{kn} = \begin{pmatrix} 0 & -P_x & -P_y & -P_z \\ P_x & 0 & M_z & -M_y \\ P_y & -M_z & 0 & M_x \\ P_z & M_y & -M_x & 0 \end{pmatrix}$$

И ещё вот такой вот

$$Q^{ik} = F^{ik} + 4\pi M^{ik} = \begin{pmatrix} 0 & -D_x & -D_y & -D_z \\ D_x & 0 & -H_z & H_y \\ D_y & H_z & 0 & -H_x \\ D_z & -H_y & H_x & 0 \end{pmatrix}$$

Само собой, для пар **P** и **M**, **D** и **H** действуют ровно те же преобразования Лоренца, что и для пары **E** и **B** в 5-м семестре:

$$\begin{aligned} \vec{E} &= \vec{E}' + \gamma[\vec{\beta} \times \vec{B}'] & \vec{B} &= B' - \gamma[\vec{\beta} \times \vec{E}'] \\ \vec{D} &= \vec{D}' + \gamma[\vec{\beta} \times \vec{H}'] & \vec{H} &= H' - \gamma[\vec{\beta} \times \vec{D}'] \\ \vec{P} &= \vec{P}' + \gamma[\vec{\beta} \times \vec{M}'] & \vec{M} &= \vec{M}' - \gamma[\vec{\beta} \times \vec{P}'] \end{aligned}$$

Запоминать надо только первую строчку, остальные получаются заменой.

Возможный алгоритм решения всех задач на движущиеся среды один:

- 1) Ищем поле, как будто бы среда не двигалась (т.е. в его СК)
- 2) Подвергаем поле преобразованиям (переходим в ЛСК), используя формулы выше
- 3) Подставляя поле в ЛСК, находим что надо.

Можно искать не поле, а дипольные электрический (обозначается **p** или **d**) и магнитный **m** моменты. Они преобразуются по тем же формулам, что и поле, что и **P** с **M** (можно считать, что заглавные буквы «P» и «M» усыхают до строчных):

$$\vec{p} = \vec{p} + \gamma [\vec{\beta} \times \vec{m}] \quad \vec{m} = \vec{m} - \gamma [\vec{\beta} \times \vec{p}]$$

Именно они нам потребуются в 29.1.

ЗАДАЧА 29.1

29.1. Диэлектрический шар (радиус R , $\mu = 1$, $\epsilon \neq 1$) движется в однородном постоянном электрическом поле \vec{E}_0 со скоростью \vec{v} , $v \ll c$. Найти создаваемое им магнитное поле.

Отметим, что в вопросе от нас требуют *магнитное* поле, хотя у нас нет никаких магнитов, лишь диэлектрический шар. Да, но он движется – и этого достаточно.

Обозначим СК, связанную с шаром, штрихованной.

Мы считали дипольный момент такого шара в начале семестра:

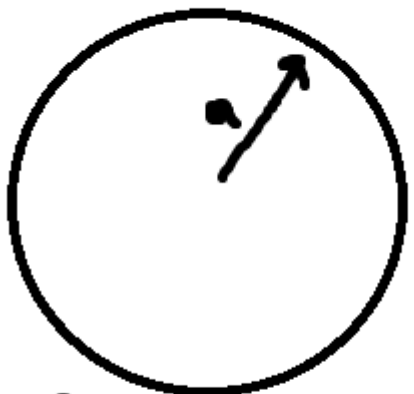
$$\vec{d}' = \frac{\epsilon - 1}{\epsilon + 2} a^3 \vec{E}_0', \quad \text{в первом приближении } (v/c \ll 1) \text{ можно считать, что}$$

$$\vec{E}_0' = \vec{E}_0.$$

А вот магнитный момент в СК шара \vec{m}' , конечно, $= 0$: в своей СК шар покоится.

Всё, мы написали всё, что могли в системе шара, пора камбекаться в ЛСК:

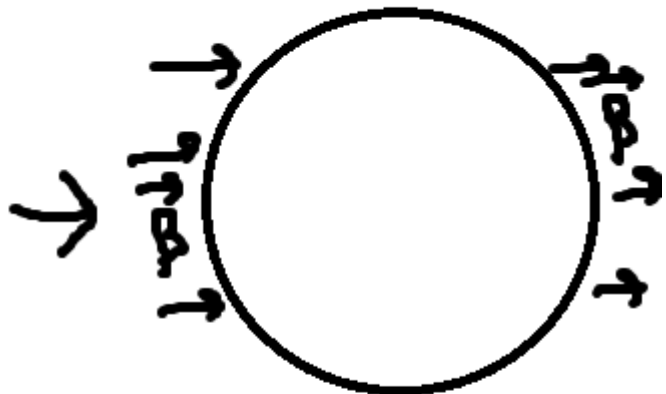
штрихованная
система шара



$$\vec{D}' = \frac{\epsilon - 1}{\epsilon + 2} a^3 \vec{E}_0'$$

$$\vec{m}' = 0$$

лабораторная СК



$$\vec{D} = ?$$

$$\vec{m} = ?$$

От нас спрашивают магнитное поле, поэтому в ЛСК нам \mathbf{d} без надобности, а вот магнитный момент \mathbf{m} нужен. Чему он равен? $\mathbf{m} = \mathbf{m}' - [\boldsymbol{\beta} \times \mathbf{d}']$,

учитывая, что $\mathbf{m}' = 0$, получаем $\mathbf{m} = [\boldsymbol{\beta} \times \mathbf{d}']$.

\mathbf{d}' нам известен, поэтому $\vec{m} \approx -\frac{\epsilon-1}{\epsilon+2} \alpha^3 [\frac{\vec{v}}{c}, \vec{E}_0]$.

А зная магнитный момент, легко находим магнитное поле по формуле

$$\vec{B} = \frac{3(\vec{R}\vec{m})\vec{R} - \vec{m}R^2}{R^5}$$

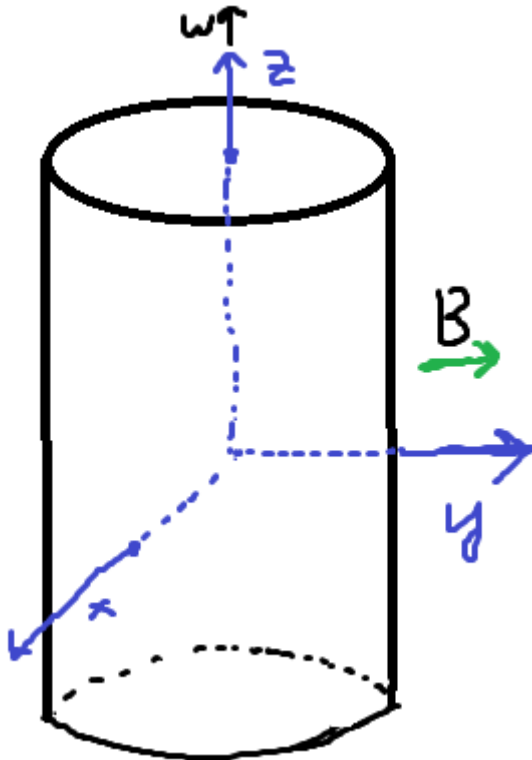
Тут тоже нюанс - \vec{R} это не просто \vec{r} , это $\vec{r} - \vec{v}t$. Подставим в ту формулу

\mathbf{m} и получим ответ. $\mathbf{m} = \mathbf{m}' - [\boldsymbol{\beta} \times \mathbf{d}']$.

Но не для всех задач на движущиеся среды нужны преобразования Лоренца! В 29.2 и 29.3 мы обойдёмся без них.

ЗАДАЧА 29.2

29.2. Проводящий цилиндр радиуса R , высоты h вращается вокруг своей оси с угловой скоростью ω в однородном постоянном магнитном поле $\vec{B} \perp \vec{\omega}$. Оценить момент сил (при $h \gg R$, $\delta \gg R$), необходимых для поддержания равномерного вращения.



Решение этой задачи представляет собой «матрёшку» - результат одной формулы будет подставляться в другой.

Тормозящий момент сил будет равен $\vec{N}_{\text{горч}} = [\vec{m} \vec{B}]$. \mathbf{B} мы знаем, \mathbf{m} не знаем.

\mathbf{m} найдём как интеграл по объёму цилиндра:

$$\vec{m} = \frac{1}{2c} \iiint [\vec{r} \times \vec{j}(\vec{r})] dV$$

Это превосходно, только для этого интеграла нам нужна плотность тока $\vec{j}(\vec{r})$ в каждой точке цилиндра. Как её будем искать? По формуле

$$\vec{j}(\vec{r}) = \sigma \left\{ \vec{E}(\vec{r}) + \frac{1}{c} [\vec{v}(\vec{r}) \times \vec{B}] \right\}$$

Ну, электрической напряжённости у нас нигде нет, так что это сразу усохнет

$$\vec{j}(\vec{r}) = \frac{\sigma}{c} [\vec{v}(\vec{r}) \times \vec{B}]$$

А как искать $\mathbf{v}(\mathbf{r})$? Ну тут уже достаточно вспомнить формулу из механики

$$\vec{v} = [\vec{\omega} \times \vec{r}]$$

Всё, мы дошли до самой маленькой матрёшки, а теперь давайте соберём большую ☺ Для наглядности выпишем формулы ещё раз друг над другом:

$$\vec{N}_{\text{горч}} = [\vec{m} \vec{B}] \quad (1)$$

$$\vec{m} = \frac{1}{2c} \iiint [\vec{r} \times \vec{j}(\vec{r})] dV \quad (2)$$

$$\vec{j}(\vec{r}) = \frac{\sigma}{c} [\vec{v}(\vec{r}) \times \vec{B}] \quad (3)$$

$$\vec{v} = [\vec{\omega} \times \vec{r}] \quad (4)$$

У нас четыре матрёшки ☺

Подставляем (4) в (3):

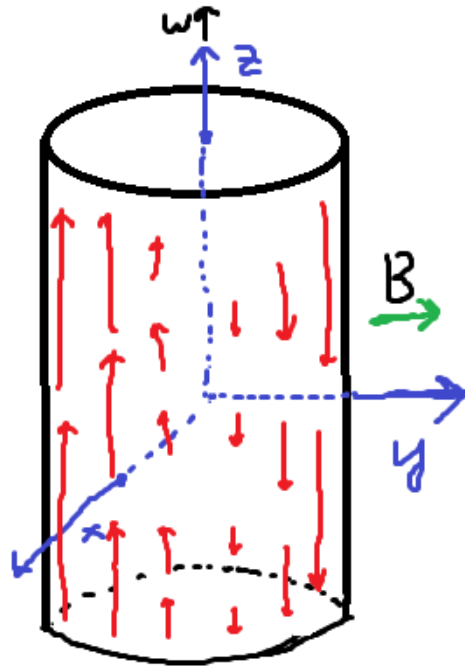
$$\vec{j} = -\frac{\sigma}{c} [\vec{B} [\vec{\omega} \times \vec{r}]] = -\frac{\sigma}{c} \{ \vec{\omega} (\vec{B} \cdot \vec{r}) - \vec{r} (\vec{B} \cdot \vec{\omega}) \}$$

Мы раскрыли двойное векторное произведение по правилу «бац минус цаб», а затем воспользовались тем, что \mathbf{B} ортогональна $\boldsymbol{\omega} \Rightarrow \mathbf{B}\boldsymbol{\omega} = 0$. А как бы нам упростить $(\mathbf{B}\mathbf{r})$? Это скалярное произведение можно подсчитать:

$$\vec{j} = -\frac{\sigma}{c} B_y \vec{\omega}$$

$\mathbf{e}_y \cdot (\mathbf{x}\mathbf{e}_x + \mathbf{y}\mathbf{e}_y + \mathbf{z}\mathbf{e}_z) = \mathbf{y}$. Получаем \mathbf{y} . Итого,

(Заметим, что т.к. ω направлена вверх, то ток в каждой точке нашего цилиндра течёт вертикально; при положительной ординате вниз, при



отрицательной вверх:).

Итак, в каждой точке цилиндра мы подсчитали ток, что даёт нам право перейти к следующей матричке – интегралу (2).

$$\mathbf{m} = \frac{1}{2c} \iiint_{\text{цилиндр}} [\mathbf{r}, \mathbf{j}(\mathbf{r})] dV = \frac{1}{2c} \iiint_{\text{цилиндр}} \left[\mathbf{r}, -\frac{\sigma}{c} B y \omega \right] dV = \frac{-\sigma B}{2c^2} \iiint_{\text{цилиндр}} y [\mathbf{r}, \omega] dV$$

Считаем векторное произведение через определитель:

$$\begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ x & y & z \\ 0 & 0 & \omega \end{vmatrix}$$

, получаем $y\mathbf{e}_x - x\mathbf{e}_y$.

$$\mathbf{m} = \frac{-\sigma B}{2c^2} \iiint_{\text{цилиндр}} y [\mathbf{r}, \omega] dV = \frac{-\sigma B}{2c^2} \iiint_{\text{цилиндр}} y (y\mathbf{e}_x - x\mathbf{e}_y) dV$$

Так как у нас цилиндр, то интеграл будет удобнее считать в цилиндрической СК. Не забудем про якобиан перехода r :

$$\begin{aligned} \mathbf{m} &= \frac{-\sigma B}{2c^2} \int_0^R r dr \int_0^h dz \int_0^{2\pi} d\varphi * r^2 \cos \varphi (\cos \varphi \mathbf{e}_x - \sin \varphi) \mathbf{e}_y = \\ &= \frac{-\sigma B}{2c^2} * \frac{R^4}{4} * h * 2\pi \mathbf{e}_x = \frac{-\sigma B R^4 h \pi}{8c^2} \mathbf{e}_x \end{aligned}$$

Финальная матричка – считаем момент силы по (1):

$$\mathbf{N}_{\text{торм}} = [\mathbf{m}, \mathbf{B}] = \left[\frac{-\sigma B R^4 h \pi}{8c^2} \mathbf{e}_x, B \mathbf{e}_y \right] = \frac{-\sigma B^2 R^4 h \pi}{8c^2} \mathbf{e}_z$$

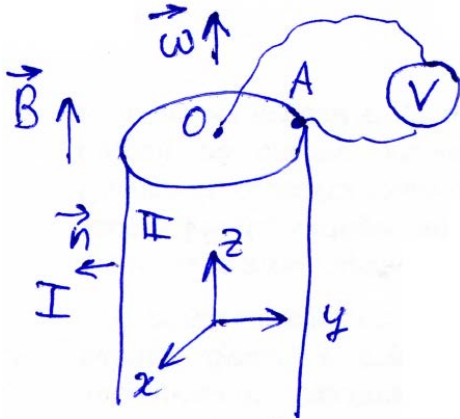
А мы должны прикладывать $\mathbf{N}_{\text{наших ручонков}} = -\mathbf{N}_{\text{тормозящий от поля}}$, чтобы суммарный момент сил был 0, поэтому

Ответ: $\frac{\sigma B^2 R^4 h \pi}{8c^2} \mathbf{e}_z$

Величина его прямо пропорциональна ординате.

ЗАДАЧА 29.3

29.3. Нейтральный проводящий цилиндр радиуса R вращается с угловой скоростью ω в постоянном магнитном поле $\vec{B} \parallel \vec{\omega}$. Определить разность потенциалов между точкой на оси цилиндра и точкой на его боковой поверхности. Найти распределение зарядов в цилиндре.



Найдём в каждой точке напряжённость: $\mathbf{E}(\mathbf{r})$. А это не очень сложно. Самый сложный шаг – вспомнить формулу

$$\vec{E} = -\frac{1}{c} [\vec{v} \vec{B}]$$

Далее, как в 29.2, выразить линейную скорость через угловую и подсчитать двойное векторное произведение:

$$\begin{aligned} \vec{E} &= \frac{1}{c} [\vec{B} [\vec{\omega} \vec{r}_\perp]] = \frac{1}{c} [\vec{B} [\vec{\omega} \vec{r}_\perp]] = \\ &= \frac{1}{c} \{ \vec{\omega} (\vec{B} \vec{r}_\perp) - \vec{r}_\perp (\vec{B} \vec{\omega}) \} = -\frac{B\omega}{c} \vec{r}_\perp \end{aligned}$$

\vec{r}_\perp - это горизонтальная составляющая (\mathbf{r}), которую обозначают как ρ . То есть в цилиндрической СК напряжённость имеет вид $(-\frac{B\omega\rho}{c}; 0; 0)$.

Какие мы мощные – нашли $\mathbf{E}(\mathbf{r})$! Что там требуется от нас? Разность потенциалов? Так зная $\mathbf{E}(\mathbf{r})$, $f(\mathbf{r})$ ищется на изи:

$\mathbf{E} = -\text{grad } f$ (буква φ уже занята под угол, так что потенциал будет f).

Разумно вспомнить формулу для градиента в цилиндрической СК:

$$\frac{\partial f}{\partial \rho} \hat{\rho} + \frac{1}{\rho} \frac{\partial f}{\partial \varphi} \hat{\varphi} + \frac{\partial f}{\partial z} \hat{z} \quad \text{и это } = (-\frac{B\omega\rho}{c}; 0; 0).$$

Отсюда потенциал f не зависит от φ , z , а производная по ρ есть $\frac{B\omega\rho}{c}$. Отсюда

потенциал f имеет вид $f(\rho, \varphi, z) = \frac{B\omega\rho^2}{c}$. Берём разность в точках $\rho=0$ и $\rho=R$,

получаем $U = \frac{B\omega R^2}{c}$

Теперь найдём распределение зарядов в цилиндре. У нас будет и объёмная, и поверхностная плотность зарядов. Объёмную найдём как $\rho(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi} \operatorname{div} \mathbf{E}(\mathbf{r})$. Нам потребуется дивергенция в цилиндрической СК, это

$$\frac{1}{\rho} \frac{\partial(\rho A_\rho)}{\partial \rho} + \frac{1}{\rho} \frac{\partial A_\varphi}{\partial \varphi} + \frac{\partial A_z}{\partial z}$$

поэтому $\rho(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\rho} \frac{\partial(\rho E(\rho))}{\partial \rho} = \frac{1}{4\pi\rho} \frac{\partial}{\partial \rho} \frac{V\omega\rho^2}{c} = \frac{V\omega}{2\pi c}$ – константа, кстати, не зависит от ρ . Во всех точках цилиндра объёмная плотность одинакова! А суммарный объёмный заряд $q_{\text{объёмный}} = \rho * \pi R^2 h = \frac{V\omega R^2 h}{2c}$.

По закону сохранения заряда, раз возник такой объёмный положительный заряд, отрицательному надо куда-то деваться. В Российской империи любили ссылать на окраину империи – в Архангельск и прочую Вятку, Кавказ, Среднюю Азию... А проводники ссылают «ненужный» заряд на поверхность ☺

$$q_{\text{поверхн}} = -q_{\text{объёмный}} = -\frac{V\omega R^2 h}{2c}$$

А чтобы найти поверхностную плотность, поделим на площадь боковой поверхности $2\pi R h$:

$$\sigma = -\frac{V\omega R}{4\pi c}$$

Задача решена.

Замечание: Чугреев и Шишанин ищут поверхностную плотность немного иначе, через условие скачка D_n , делённого на 4π . Так тоже можно, но ЗСЭ они неявно, но всё равно используют (когда говорят, что D_n вне цилиндра = 0).

Резюме:

Задачи, где среда движется поступательно (29.1), следует решать преобразованиями Лоренца.

Задачи, где среда вращается (29.2, 29.3), можно решать и без преобразований

$$\vec{E} = -\frac{1}{c} [\vec{v} \vec{B}]$$

Лоренца. Основная формула – Т.к. \mathbf{v} и \mathbf{B} нам даны, по этой формуле находится \mathbf{E} , а затем можно и токи найти: $\mathbf{j} = \sigma \mathbf{E}$.